

Studentische Hilfskraft für die Unterstützung des AIL

STUDENT
INNOVATION
LAB



Zur Unterstützung der technischen Weiterentwicklung des Automation Innovation Lab (AIL) wird für das Sommersemester 2021 eine studentische Hilfskraft gesucht.

Aufgaben

- Einarbeitung in die bestehende Quadrocopterplattform des Automation Innovation Lab
 - ROS-basiertes Control Interface
 - Simulation in Gazebo
 - Positionsbestimmung mittels MoCap
- Entwicklung von Testszenarien zur Verifikation der Software und Hardware des Frameworks
- Weiterentwicklung des Frameworks zur Unterstützung aktueller Ubuntu-/ROS-Versionen



Fähigkeiten

- Begeisterung für Quadrocopter
- Kenntnisse in C/C++
- Kenntnisse in Ubuntu und ROS vorteilhaft
- Abgeschlossenes Bachelorstudium wünschenswert



Rahmenbedingungen

- Start: ab sofort
- 100 Std. insgesamt (Verlängerung nach Bedarf)



GAZEBO



Ansprechpartner:

Philipp Karg

Raum 206, IRS Geb. 11.20

philipp.karg@kit.edu

0721 608-42708

ROS