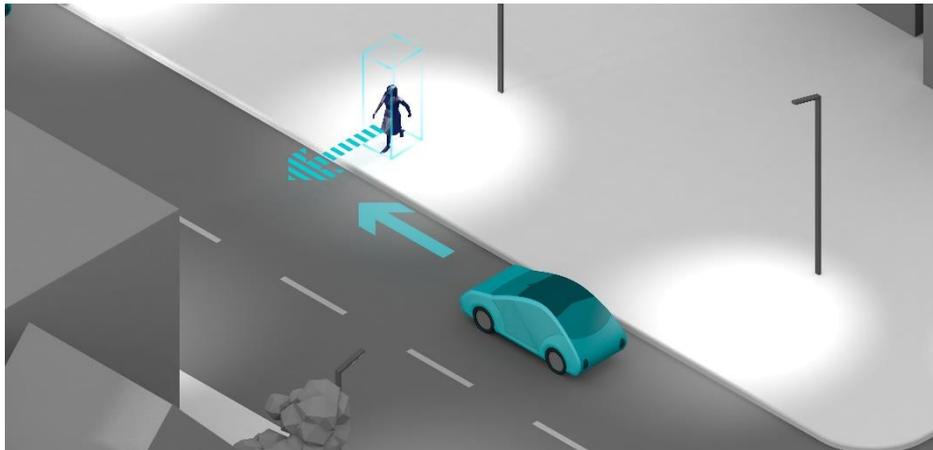


# Kooperative Entscheidungsfindung

## Forschungsbereich Kooperative Systeme

### *Studentische Hilfskräfte*

### *Gesucht*



zur Entwicklung von kooperativen Entscheidungsalgorithmen für ein autonomes Fahrzeug in gemischten Verkehrsszenarien.

#### Aufgaben:

- Implementierung von Algorithmen für eine kooperative Entscheidungsprozess
- Validierung von Modellen
- Durchführung von Probandenstudien
- Implementierung von Modellen/Konzepten in der vorhandenen ROS-Struktur

#### Anforderungen:

- Python oder Matlab/Simulink
- Erfahrung ROS / ROS 2 ist von Vorteil

#### Zeit:

- Ab sofort

**Bei Interesse wenden Sie sich bitte an**

Balint Varga, M.Sc.  
[balint.varga2@kit.edu](mailto:balint.varga2@kit.edu)