

# Studentische Hilfskraft für die Unterstützung des Automation Innovation Labs (AIL)

STUDENT  
INNOVATION  
LAB



Zur Unterstützung der technischen Weiterentwicklung des Automation Innovation Lab (AIL) wird für das Wintersemester 2025/26 eine studentische Hilfskraft gesucht.

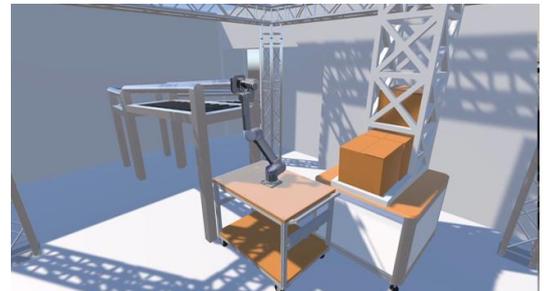
## Aufgaben

- Einarbeitung in die Dual-Cobot (Collaborative Robot) Plattform des Automation Innovation Lab
  - ROS2-basiertes Control Interface
  - Digital Twin und Simulation mittels Unity-Engine
  - Bewegungsplanung mittels Moveit2
- Sprechstunden zu Fragen bzgl. Laboraufbau und den Digital Twin Umgebung
- Test und Wartung der Software und des Hardware Frameworks
- Weiterentwicklung des Frameworks zur Unterstützung aktueller Ubuntu-/ROS-Versionen



## Fähigkeiten

- Begeisterung für Digital Twins und industrielle Robotik
- Kenntnisse in C++ und Python
- Erste Erfahrungen mit Unity vorteilhaft
- Kenntnisse in Ubuntu und ROS2 wünschenswert
- Abgeschlossenes Bachelorstudium wünschenswert



## Rahmenbedingungen

- Start: ab sofort
- 100 Std. insgesamt (Verlängerung nach Bedarf)

## Ansprechpartner:

Xavier Bustamante  
Raum 215, IRS-VSA Geb. 30.33  
[xavier.bustamante@kit.edu](mailto:xavier.bustamante@kit.edu)

